

Chương II

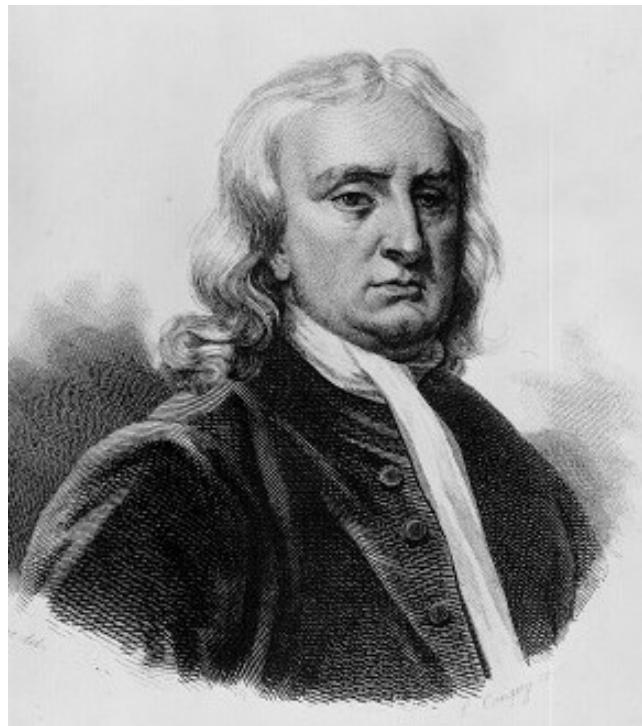
ĐỘNG LỰC HỌC CHẤT ĐIỂM

Bài giảng Vật lý đại cương

Tác giả: PGS. TS Đỗ Ngọc Uấn

Viện Vật lý kỹ thuật

Trường ĐH Bách khoa Hà nội

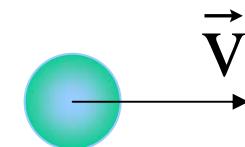


Isaac Newton

1. Các định luật Niuton

1.1 Định luật Niuton thứ nhất:

Chất điểm cô lập $\vec{v} = \overrightarrow{\text{const}}$



Không chịu một tác dụng nào từ bên ngoài, chuyển động của nó được bảo toàn

-> định luật quán tính

1.2. Định luật Niuton thứ hai: Chuyển động của chất điểm chịu tổng hợp lực $F \neq 0$ là chuyển động có gia tốc

Gia tốc của chất điểm $\sim F$ và \sim nghịch với m

$$\vec{a} = k \frac{\vec{F}}{m}$$

$$\vec{F} \neq 0 \rightarrow \vec{a} \neq 0$$

Trong hệ SI $k=1$

$$\vec{a} = \frac{\vec{F}}{m}$$

- Phương trình cơ bản của cơ học chất điểm:

$$m\vec{a} = \vec{F}$$

- Hệ qui chiếu quán tính:

Nghiệm đúng Phương trình $m\vec{a} = \vec{F}$

1.3. Lực tác dụng lên chất điểm trong chuyển động cong

$$\vec{a} = \vec{a}_t + \vec{a}_n$$

$$m\vec{a} = m\vec{a}_t + m\vec{a}_n$$

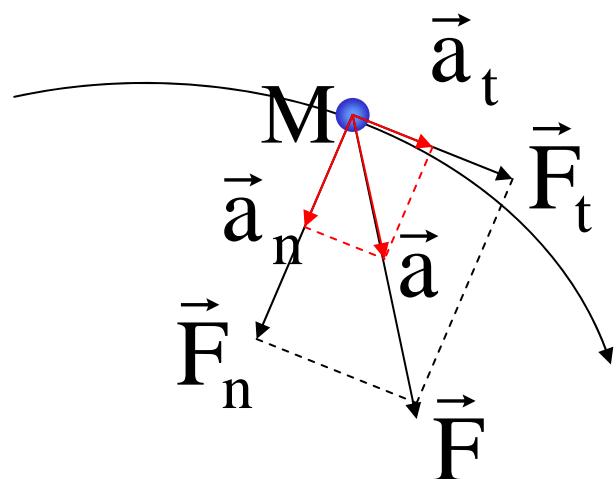
$$\vec{F} = \vec{F}_t + \vec{F}_n$$

Lực tiếp
tuyến

$$F_t = m \frac{dv}{dt}$$

Lực pháp
tuyến

$$F_n = m \frac{v^2}{R}$$



1.4. Định luật Niuton thứ ba



$$\vec{F} + \vec{F}' = 0$$

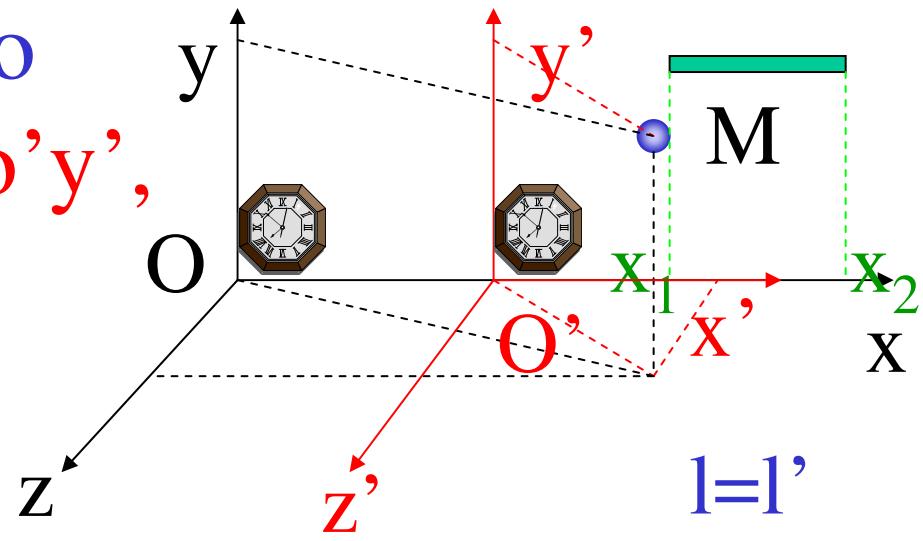
Tổng nội lực trong hệ = 0



2. Chuyển động tương đối và nguyên lý Galilê

O' chuyển động dọc theo
ox với vận tốc \vec{V} , $oy//o'y'$,
 $oz//o'z'$

Thời gian là tuyệt đối:
 $t=t'$



Không gian là tương đối:

$$x = x' + oo' = x' + Vt'$$

$y = y'$; $z = z' \Rightarrow$ chuyển động là tương đối.

Khoảng không gian là tuyệt đối: $l = l'$

$$x_1 = x'_1 + Vt'; x_2 = x'_2 + Vt' \Rightarrow l = x_2 - x_1 = x'_2 - x'_1 = l'$$

2.1. Phép biến đổi Galilê:

$$x = x' + Vt'; y = y'; z = z'; t = t'$$

$$\text{và ngược lại } x' = x - Vt; y' = y; z' = z; t' = t$$

2.2. Tổng hợp vận tốc và gia tốc

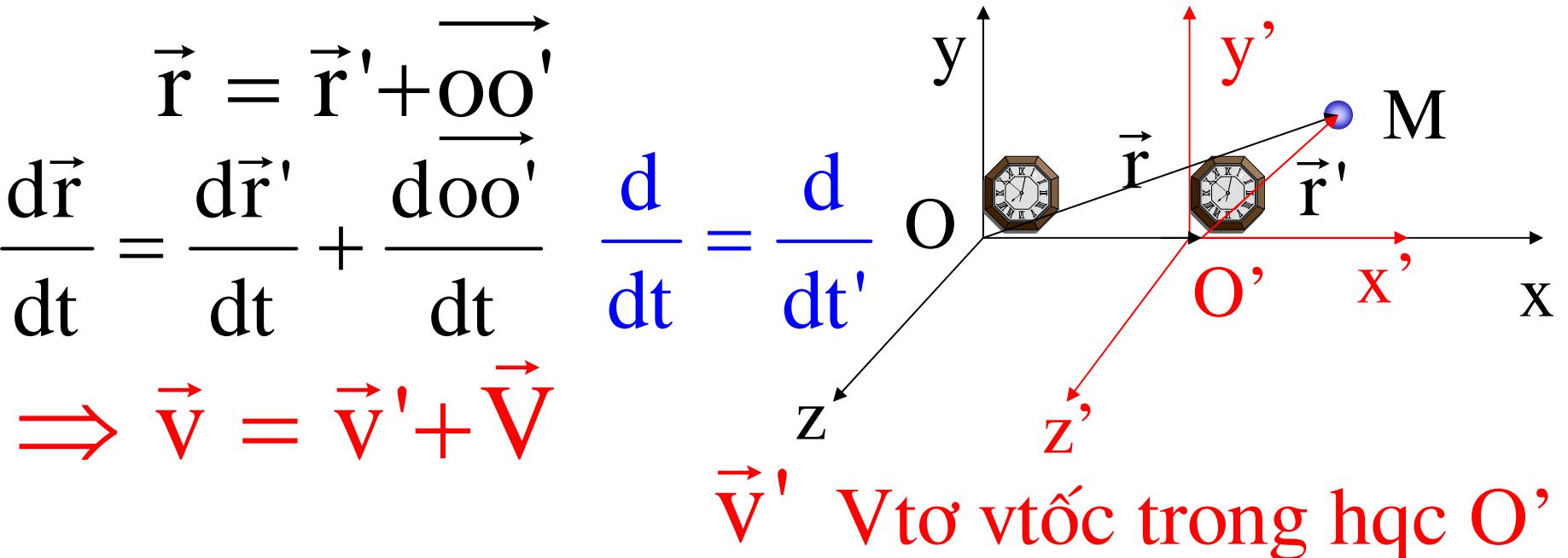
$$\vec{r} = \vec{r}' + \overrightarrow{oo'}$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{d\vec{r}'}{dt} + \frac{d\overrightarrow{oo'}}{dt}$$

$$\Rightarrow \vec{v} = \vec{v}' + \vec{V}$$

\vec{v} Vtơ vtốc trong hqc O
 \vec{V} Vtơ vtốc O' đối với O

Véc tơ vận tốc của chất điểm đối với hệ qchiếu O bằng tổng hợp véc tơ vtốc của chất điểm đó đối với hệ qc O' chđộng tịnh tiến đvới hệ qc O và vtơ vtốc tịnh tiến của hệ qc O' đối với hệ qc O



\vec{v}' Vtơ vtốc trong hqc O'

$$\frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d\vec{v}'}{dt} + \frac{d\vec{V}}{dt} \Rightarrow \vec{a} = \vec{a}' + \vec{A}$$

\vec{a} Vtơ gia tốc M trong hqc O

\vec{a}' Vtơ gia tốc M trong hqc O'

\vec{A} Vtơ gia tốc O' đối với hqc O

Véc tơ gia tốc của chất điểm đối với một hệ qchiếu O bằng tổng hợp véc tơ gia tốc của chất điểm đó đối với hệ qc O' chuyển động tịnh tiến đối với hệ qc O và vtơ gia tốc tịnh tiến của hệ qc O' đối với hệ qc O

2.3. Nguyên lý tương đối Galilê

Hệ qui chiếu **quán tính**: $\vec{m_a} = \vec{F}$

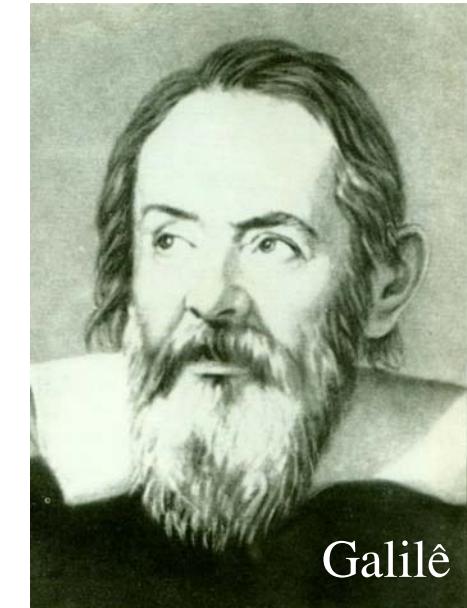
Nếu O' chuyển động thẳng đều
đối với O thì $A=0$ $\vec{m_a} = \vec{m_{a'}}$

$$\vec{m_{a'}} = \vec{m_a} = \vec{F}$$

O' cũng là hqc quán tính

Mọi hệ qui chiếu chuyển động thẳng đều với
hqc quán tính cũng là hqc quán tính.

Các định luật Niu-ton nghiêm đúng trong
mọi hệ qui chiếu chuyển động thẳng đều
đối với hqc quán tính



Galilê

Các phương trình động lực học trong các hệ
qui chiếu quán tính có dạng như nhau.

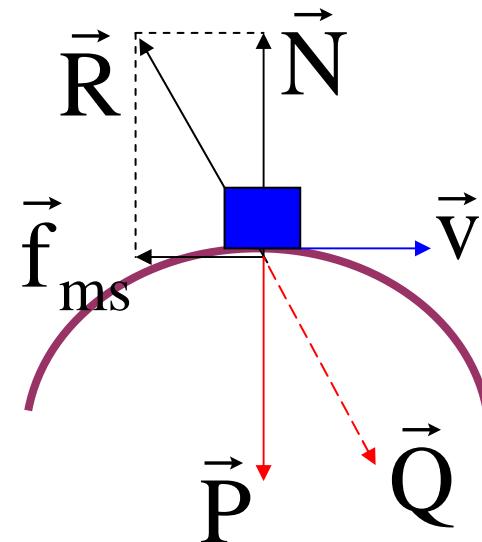
Các phương trình cơ học bất biến đối với phép
biến đổi Galilê

3. Một số loại lực cơ học:

3.1. Phản lực và lực ma sát

$$\vec{R} = \vec{N} + \vec{f}_{ms}$$

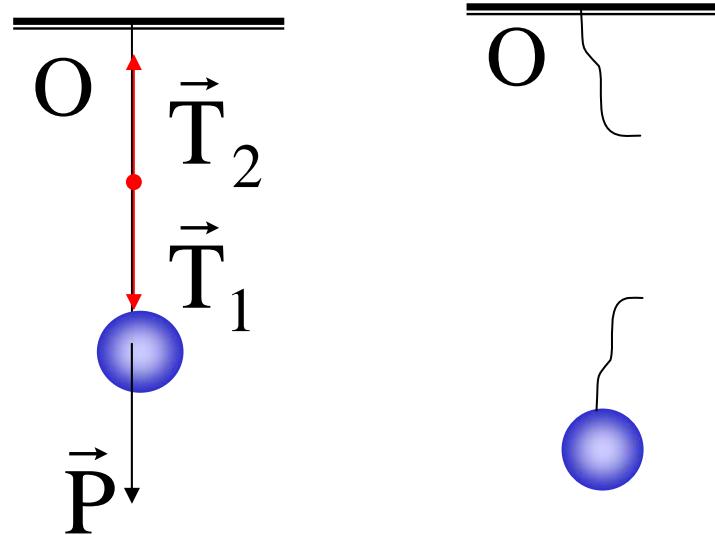
$$f_{ms} = k \cdot N$$



k - Hệ số ma sát phụ thuộc vào trạng thái
hai mặt tiếp xúc. $k < 1$.

3.2. Lực căng

Trên toàn sợi dây



3.3. Lực quán tính

Nếu hệ qui chiếu O' chuyển động có gia tốc đối với hệ qui chiếu O

$$\vec{a} = \vec{a}' + \vec{A}$$

\vec{a} Vtơ gia tốc của chất điểm trong hqc O

\vec{a}' Vtơ gia tốc của chất điểm trong hqc O'

\vec{A} Vtơ gia tốc O' đối với hqc O

$$\vec{a}' = \vec{a} - \vec{A} \Rightarrow m\vec{a}' = m\vec{a} - m\vec{A}$$



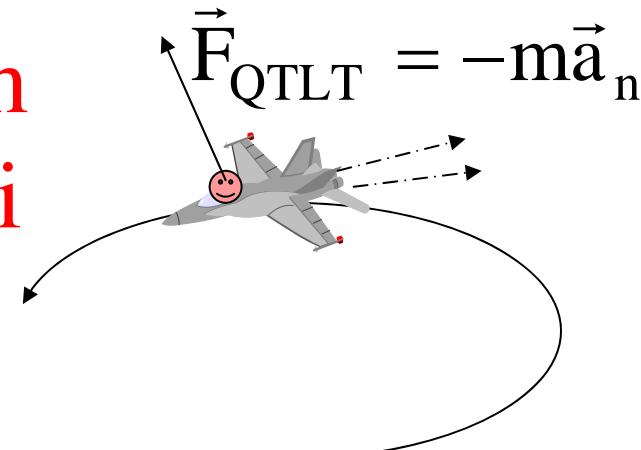
$$m\vec{a}' = \vec{F} + \vec{F}_{QT}$$

$$\vec{F}_{QT} = -m\vec{A}$$

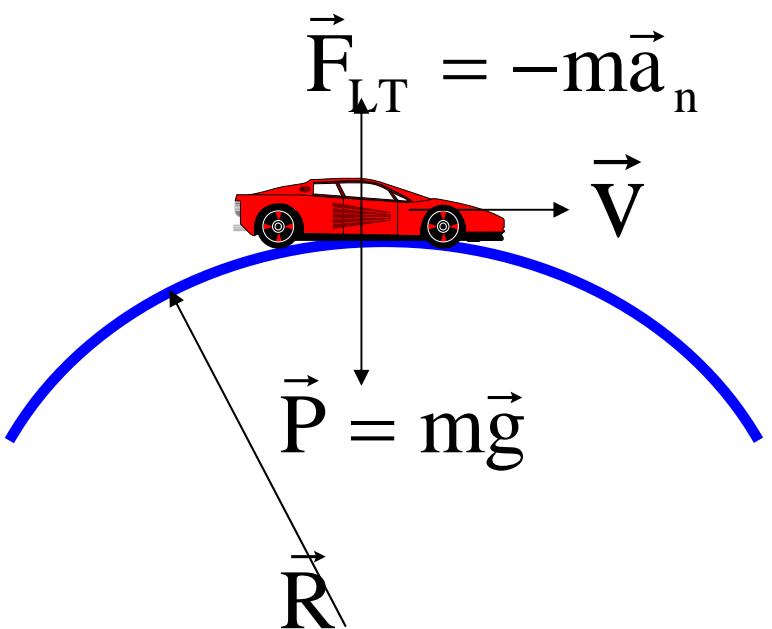
Hệ O' gọi là hệ qui chiếu không
quán tính

✓ Lực quán tính li tâm xuất hiện
khi O' chuyển động cong so với
O

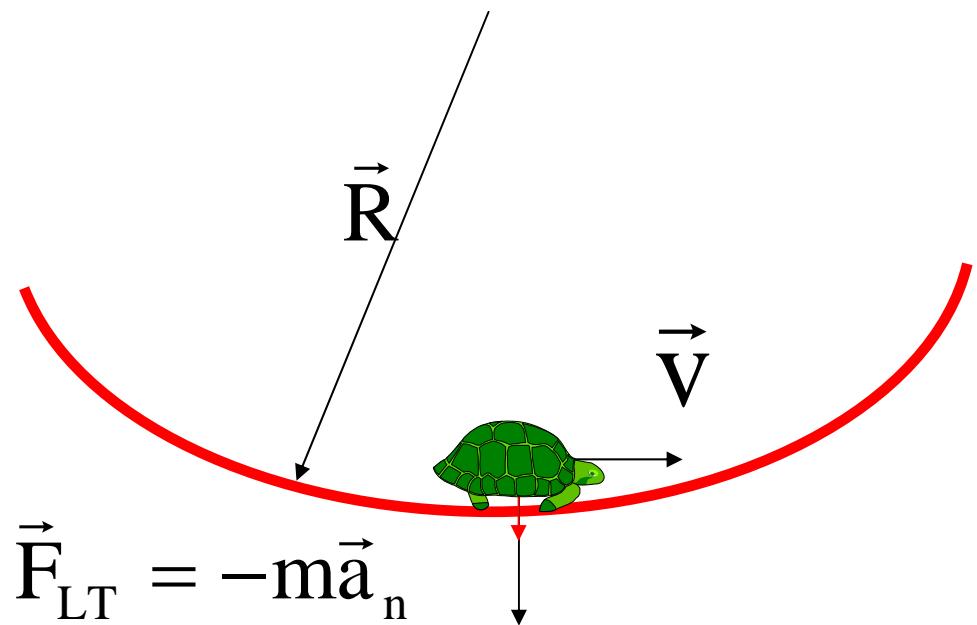
$$F_{QTLT} = m \frac{v^2}{R}$$



Lực quán tính



$$F = P - F_{LT} = m(g - \frac{v^2}{R})$$

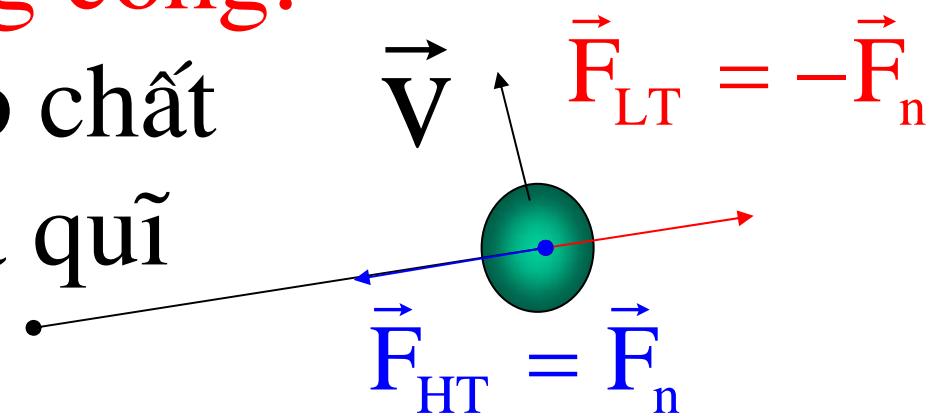


$$F = P + F_{LT} = m(g + \frac{v^2}{R})$$

$$\vec{P} = m\vec{g}$$

3.4. Lực hướng tâm, lực li tâm xuất hiện khi chất điểm chuyển động cong:

- **Lực hướng tâm:** kéo chất điểm về phía lõm của quỹ đạo:



$F_{HT}=T$ lực căng của sợi dây

- **Lực li tâm:** làm chất điểm văng về phía lồi của quỹ đạo cân bằng với lực hướng tâm

$$F_{HT} = F_{LT} = m \frac{v^2}{R}$$

4. Động lượng của chất điểm

4.1. Các định lý về động lượng

Định lý I $\frac{d\vec{K}}{dt} = \vec{F}$ $\vec{F} = m\vec{a} \Rightarrow \frac{m\vec{v}}{dt} = \vec{F}$

$\vec{K} = m\vec{v}$ là véc tơ động lượng $\frac{d(m\vec{v})}{dt} = \vec{F}$

Định lý II $\Delta\vec{K} = \vec{K}_2 - \vec{K}_1 = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt$ $d\vec{K} = \vec{F} dt$

Độ biến thiên động lượng = $\int d\vec{K} = \int_{t_1}^{t_2} \vec{F} dt$

Xung lượng của lực

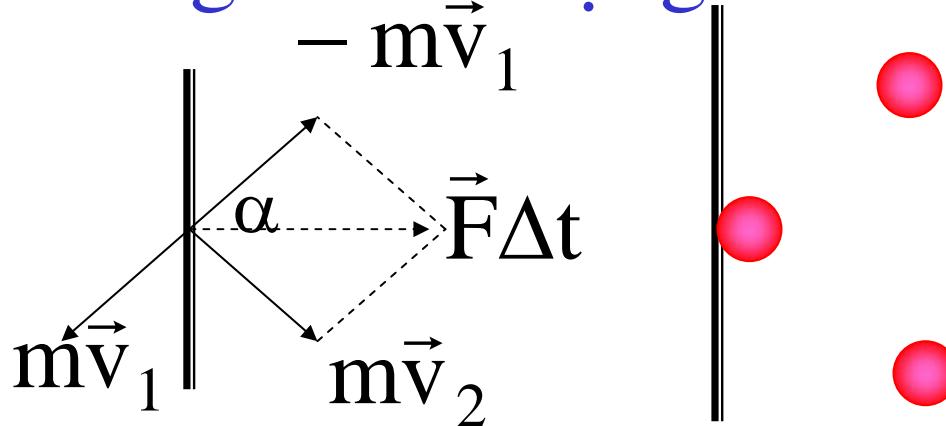
Hệ quả:

$$\frac{\Delta\vec{K}}{\Delta t} = \vec{F}$$

Độ biến thiên động lượng/đơn vị thời gian=Lực tác dụng

4.2. Ý nghĩa của động lượng và xung lượng

- Cả khối lượng và vận tốc đặc trưng cho chuyển động về mặt động lực học
- Động lượng đặc trưng cho khả năng truyền chuyển động trong va chạm
- Ý nghĩa của xung lượng: Tác dụng của lực không chỉ phụ thuộc vào cường độ, mà cả vào thời gian tác dụng



$$\Delta \vec{K} = m\vec{v}_2 - m\vec{v}_1 = \vec{F}\Delta t$$
$$F = \frac{2mv \cos \alpha}{\Delta t}$$

5. Định luật bảo toàn động lượng của hệ chất điểm

5.1. Định luật

Hệ chất điểm

M_1, M_2, \dots, M_n

có khối lượng

m_1, m_2, \dots, m_n

Chịu tác dụng lực

$\vec{F}_1, \vec{F}_2, \dots, \vec{F}_n$

Có gia tốc

$\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$

$$m_i \vec{a}_i = \vec{F}_i$$

$$\sum_{i=1}^n m_i \vec{a}_i = \sum_{i=1}^n \vec{F}_i = \vec{F}$$

$$\frac{d\left(\sum_{i=1}^n m_i \vec{v}_i\right)}{dt} = \vec{F} = 0 \quad \Rightarrow \sum_{i=1}^n m_i \vec{v}_i = \overrightarrow{\text{const}}$$

$$m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2 + \dots + m_n \vec{v}_n = \overrightarrow{\text{const}}$$

Tổng động lượng hệ cô lập bảo toàn

$$\vec{V}_G = \frac{\sum_{i=1}^n m_i \vec{v}_i}{\sum_{i=1}^n m_i} = \overrightarrow{\text{const}}$$

Khối tâm hệ cô lập hoặc
đứng yên hoặc chuyển
động thẳng đều

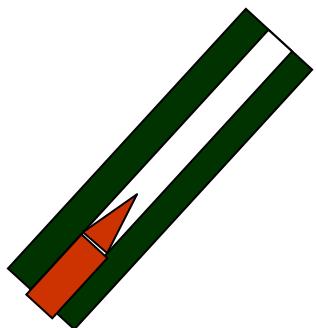
5.2. Bảo toàn động lượng theo phương:

Chiếu $m_1 \vec{v}_1 + m_2 \vec{v}_2 + \dots + m_n \vec{v}_n = \overrightarrow{\text{const}}$ lên trục x được:

$$m_1 v_{1x} + m_2 v_{2x} + \dots + m_n v_{nx} = \text{const}$$

Hình chiếu của tổng động lượng của hệ cô lập lên một phương x được bảo toàn

5.3. Ứng dụng ♦ Súng giật



Súng: M, \vec{V} $M \cdot \vec{V} + m \cdot \vec{v} = 0$

Đạn: m, \vec{v}

$$\vec{V} = -\frac{m\vec{v}}{M}$$

Súng giật về phía sau

❖ Chuyển động phản lực:

Tên lửa + thuốc: $\vec{K}_1 = M\vec{v}$

Thuốc phun: phun dM_1 và vận tốc \vec{u}

$$\vec{K}_{\text{thuốc phun ra}} = dM_1(\vec{u} + \vec{v}) = -dM(\vec{u} + \vec{v})$$

Tên lửa sau khi phun dM thuốc:

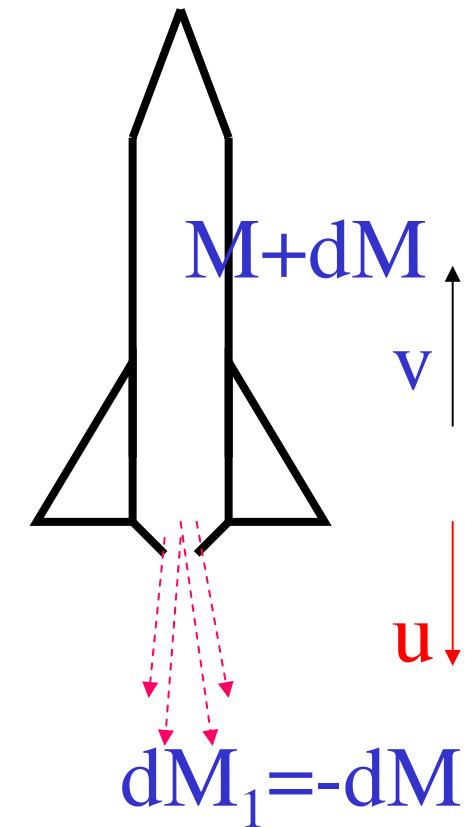
$$\vec{K}_{\text{tên lửa}} = (M + dM)(\vec{v} + d\vec{v})$$

$$\vec{K}_2 = \vec{K}_{\text{thuốc phun ra}} + \vec{K}_{\text{tên lửa}} \quad \vec{K}_2 = \vec{K}_1$$

$$-dM(\vec{u} + \vec{v}) + (M + dM)(\vec{v} + d\vec{v}) = M\vec{v}$$

$$Md\vec{v} = \vec{u}dM \quad Mdv = -udM$$

Công thức Xiônkôpxki: $v = u \ln \frac{M_0}{M}$



Tai thời điểm t: Hệ quy chiếu O chuyển động với vận tốc v cùng tên lửa và thuốc.

Tên lửa phút dM thuốc với vận tốc u so với O:

$$\rightarrow K_{\text{thuốc}} = dM \cdot u$$

Vận tốc tên lửa tăng lên dv so với O

$$\rightarrow K_{\text{Tên lửa}} = (M - dM)dv$$

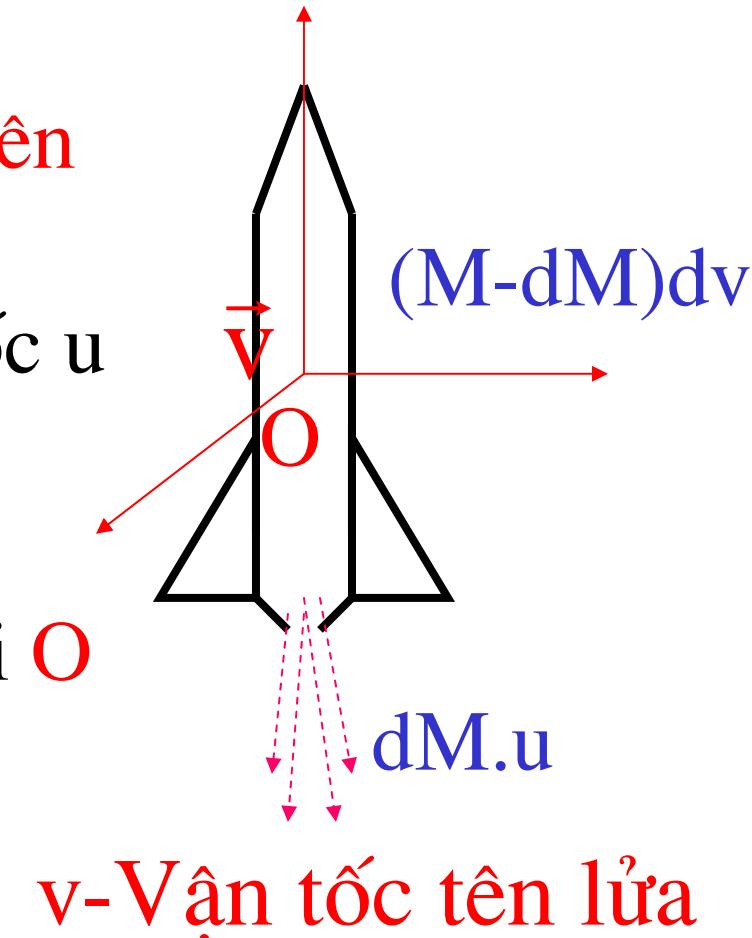
So với hệ quy chiếu O:

$$K_{\text{Tên lửa}} + K_{\text{thuốc}} = 0$$

$$(M - dM)dv + dM \cdot u = 0$$

$$Mdv = -udM$$

Công thức Xiônkôpxki:



$$v = u \ln \frac{M_0}{M}$$

5. Ứng dụng phương trình cơ bản của cơ học để khảo sát chuyển động của các vật

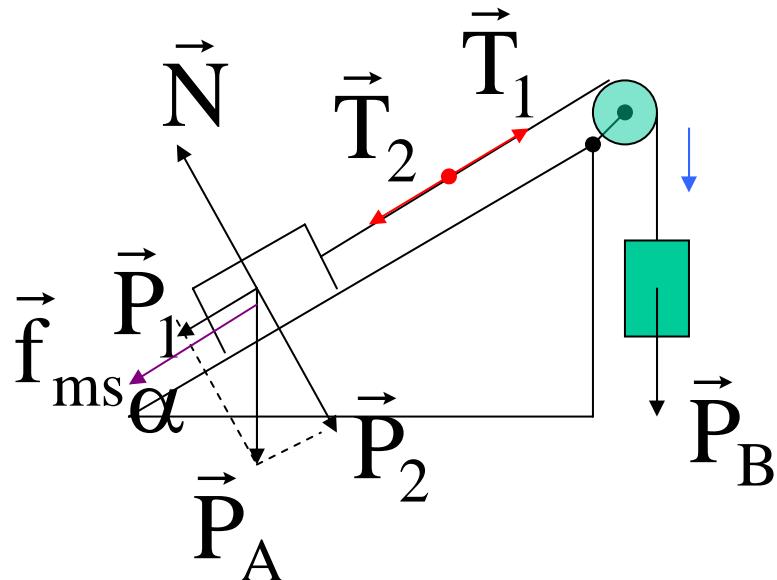
$\vec{ma} = \vec{F}$ F là tổng hợp lực tác dụng lên chất điểm = Lực phát động - Lực cản

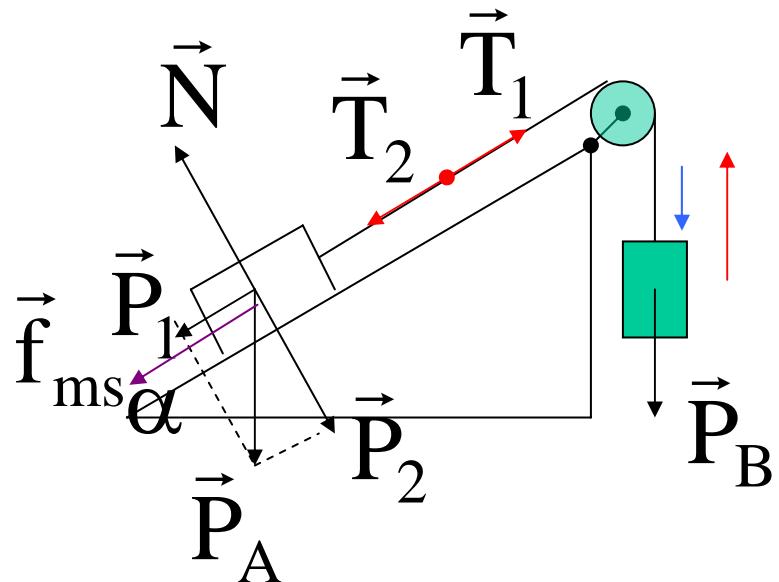
Ví dụ: Hệ gồm m_A , m_B , hệ số ma sát k, dây không giãn, ròng rọc không ma sát và khối lượng

Lực phát động: P_B

Lực cản $P_1 + f_{ms}$

Lực tổng hợp: $P_B - P_1 - f_{ms}$





$$(m_A + m_B)a = m_B g - m_A g(\sin \alpha + k \cos \alpha)$$

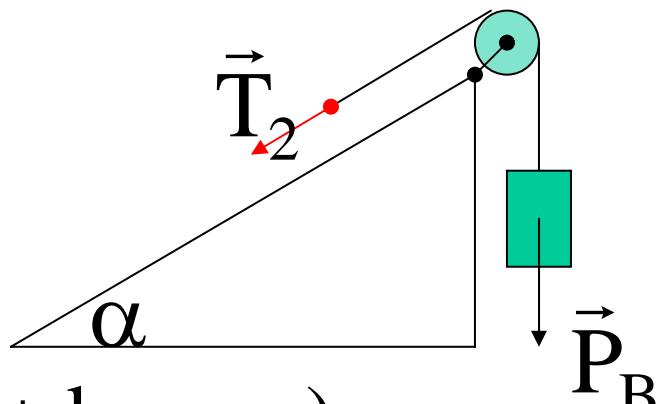
$$a = \frac{m_B g - m_A g(\sin \alpha + k \cos \alpha)}{(m_A + m_B)}$$

$a > 0$ đúng

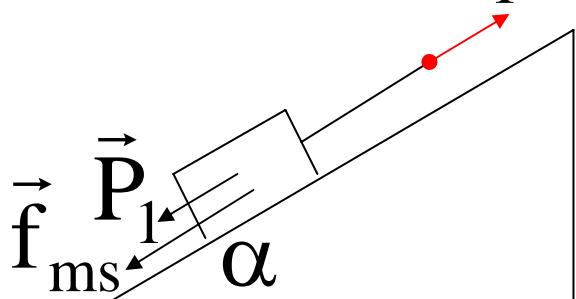
$a < 0$ giả thiết chiều chuyển động lại và tính lại từ đầu

$$m_B \cdot a = P_B - T_2$$

$$T = T_1 = T_2 = P_B - m_B a$$



$$T = m_B g - \frac{m_B g - m_A g(\sin \alpha + k \cos \alpha)}{(m_A + m_B)}$$



$$m_A a = T_1 - P_1 - f_{ms}$$

$$T = T_2 = T_1 = m_A a + P_1 + f_{ms}$$

$$T = m_A \frac{m_B g - m_A g(\sin \alpha + k \cos \alpha)}{(m_A + m_B)} + m_A g \cdot \sin \alpha + m_A g k \cos \alpha$$

$$T = m_A m_B g \cdot \frac{1 + (\sin \alpha + k \cos \alpha)}{(m_A + m_B)}$$

6. Mômen động lượng

6.1. Định nghĩa mômen động lượng của chất điểm chuyển động so với 1 điểm

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{K} = \vec{r} \times m\vec{v}$$

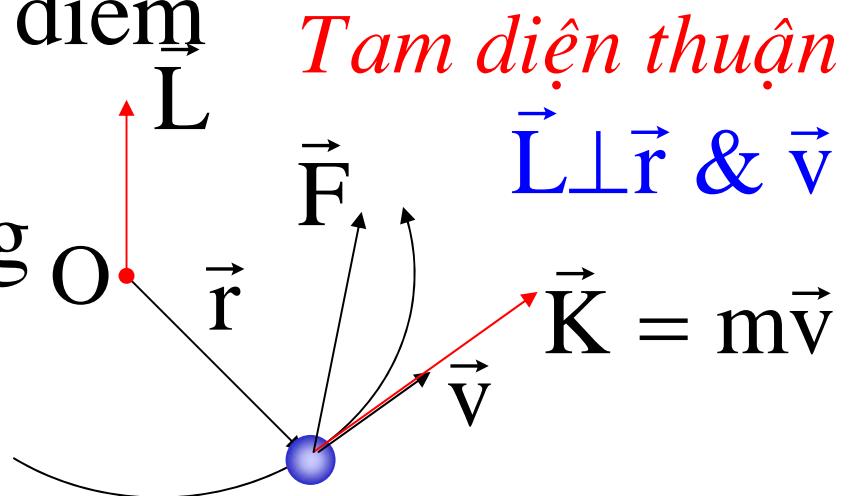
6.2. Định lý về mômen động lượng

$$\frac{d\vec{K}}{dt} = \frac{d(m\vec{v})}{dt} = \vec{F}$$

$$\frac{d(\vec{r} \times m\vec{v})}{dt} = \frac{d\vec{r}}{dt} \times m\vec{v} + \vec{r} \times \frac{d(m\vec{v})}{dt} = \vec{r} \times \frac{d(m\vec{v})}{dt}$$

$$= \vec{O} \quad \vec{r} \times \frac{d(m\vec{v})}{dt} = \vec{r} \times \vec{F} \quad \frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{\mu}_{/o}(\vec{F})$$

$\vec{\mu}_{/o}(\vec{F}) = \vec{r} \times \vec{F}$ mômen của lực \vec{F} đối với O



Hệ quả: Định luật bảo toàn mômen động lượng
của chất điểm

$$\vec{\mu}_{/o}(\vec{F}) = 0 \Rightarrow \frac{d\vec{L}}{dt} = 0 \Rightarrow \vec{L} = \overrightarrow{\text{const}}$$

➤ Chất điểm chuyển động trên mặt phẳng cố định
Trường hợp chuyển động tròn

$$|\vec{L}| = R \times mv = mR^2\omega$$

$$L = I\omega$$

$$mR^2 = I \quad \text{mômen quán tính của chất điểm}$$

$$\vec{L} = I\vec{\omega} \quad \text{đối với } O$$

$$\vec{F} = \vec{F}_t + \vec{F}_n \quad \vec{\mu}_{/o}(\vec{F}_n) = 0 \quad \frac{d\vec{L}}{dt} = \frac{d(I\vec{\omega})}{dt} = \vec{\mu}_{/o}(\vec{F}_t)$$

